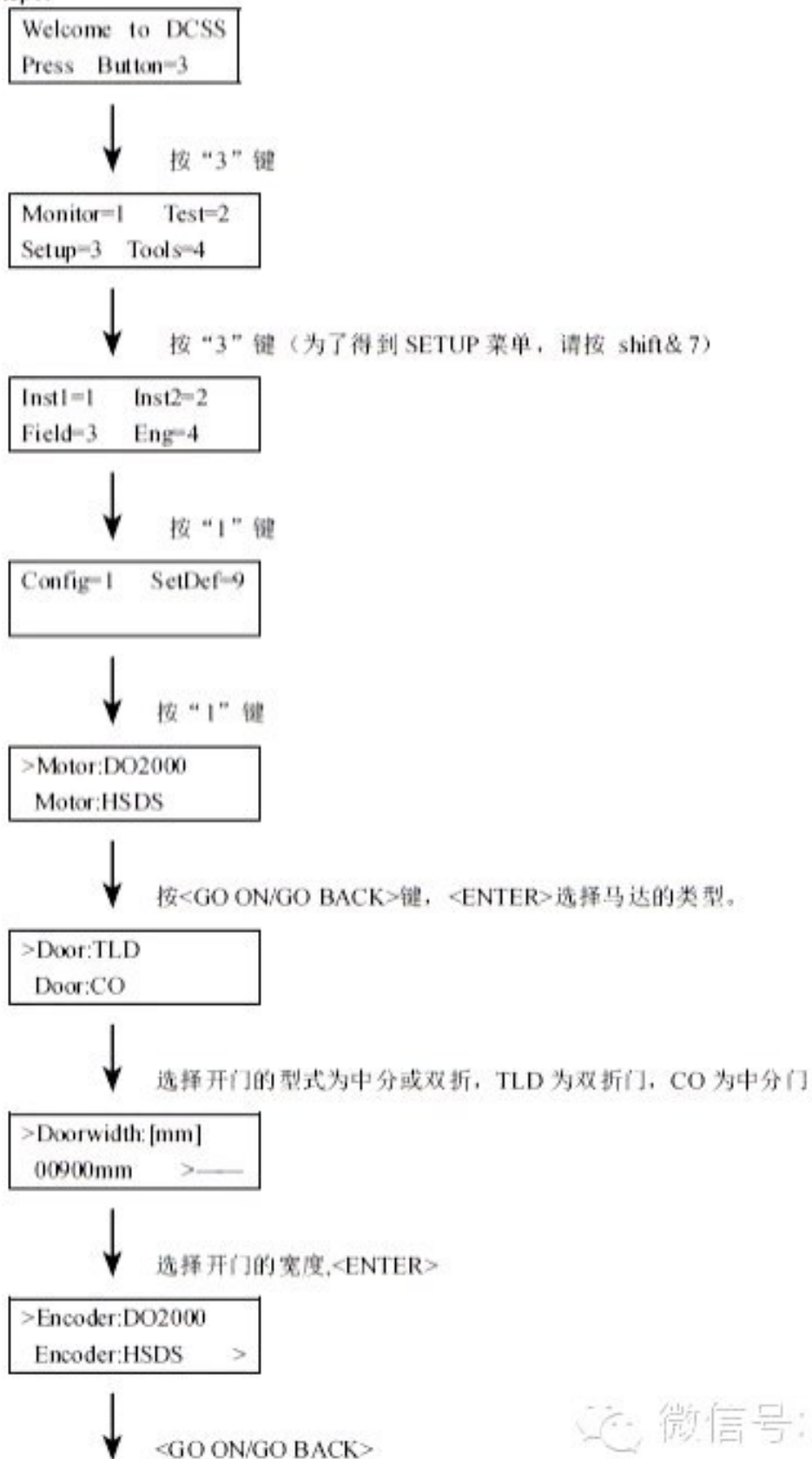


DCSS5 调试说明书

一.自学习过程: (分 Step1 和 Step2)

Step1:



微信号: dianli007.com

>Encoder:user defined
>

↓ 选择编码器的类型, <ENTER>

Step2:

1.感觉测试:Sense Test

Prep Sense Test
Please wait!

Door is opening?
<1>YES <0>NO

↓ 观察门的移动并回答, 如果门完全打开, 它又开始关门

Door is closing
Please wait!

↓ 门完全关闭, 又问

Door is closed?
<1>YES <0>NO

回答问题

2. 学习门的宽度: Learn DOORWAY

编码器积累了开关门过程的脉冲来描述门的宽度。

Door is opening
Please wait!

当门完全打开, 回答下面的问题

Door is opened?
<1>YES <0>NO

如果回答“YES”, 门将开始下一个动作。

Door is closing
Please wait!

3.学习爬行距离:Learn Creep Ways

DCSS5 学习门锁距离和转矩必须从开门和关门锁, 开门的爬行距离和关门的爬行距离从门锁距离开始。

微信号: didin1007.com

Learn Creep Ways
<Enter>



<Enter>

Lock Distance Check
Please wait!

门将进行好几次的短路线的开和关

Lock Dist Check
Please wait!

如果爬行距离测试完成，DCSS5 将进入下一步。

4. 学习转矩: Learn Torques

DCSS5 用检测速度开门，找出完全开门所需的最小的转矩，如果这个跟踪行为超出了转矩的范围；测试将重新给一个增加的转矩，所有的爬行和关门转矩都取决于检测时的转矩数值。

Learn Torques
<Enter>



<ENTER>

Learn Torques
Please Wait!

如果自学习转矩可使门完全打开，DCSS5 关上门重新准备下一个步骤。

Door is closing
Please wait!

当门完全关上时，Step4 就结束了，显示如下：

Prepare Profiles
Please wait!

5. 学习前进增益: Learn Forward Gain

此参数是由速度和加、减速度来提供

Learn Forward Gain
<Enter>



<Enter>首先开始开门

微信号: dianfidi007.com

Door is opening
Please wait!

然后系统开始开关门测试，运行测试间断性动作，如果距离比开门要长就重试，直到修改控制参数。

Forward Gain Check
Please wait!

这个循环一直进行，直到找到最佳的控制参数：影响它的参数有两个

p1:FeedUp-Gain; p2:FeedDown-Gain

程序结束时显示如下信息：

Writing Gains
Please wait!

到此 DCSS5 已完全安装好了。

二、参数设置：KEY：333

Welcome to DCSS
Press Button=3



按“3”键

Monitor=1 Test=2
Setup=3 Tools=4



按“3”键

Inst1=1 Inst2=2
Field=3 Eng=4



按“3”键，进入 Setup-Field “参数设置范围” 栏

当重新写入一个参数时，DCSS 将检查他的值，这个值必须在最大和最小值之间，如果参数超出这个极限，最大值将代替这个值。参数具体在下面参数表中寻找。

三、“工程”参数：KEY：334

Welcome to DCSS
Press Button=3



按“3”键

微信号: dianqi007.com

Monitor=1	Test=2
Setup=3	Tools=4



按“3”键

Inst1=1	Inst2=2
Field=3	Eng=4



按“4”键

此参数具体在下面参数表中寻找。

四、“工具”菜单：TOOL 此功能主要是为了安装和维护的目的。

1. KEY: 341 进入“single”命令

Welcome to DCSS	
Press	Button=3



按“3”键

Monitor=1	Test=2
Setup=3	Tools=4



按“4”键，进入“工具”设置栏

Single=1	Cont=2
ADAM=3	



按“1”键

执行开、关门命令和停止信号，选择激活或不激活反转驱动。

Open=1	Close=2
Stop=3	RevCls=4

2.持续运行：Continuous KEY:342

Continuous	Run
Start=3	>

持续运行反转驱动将激活。

<GOON>

Disabled	RevDev
Start=3	>

微信号: dianji007.com

持续运行中反转驱动不被激活。

3.ADAM 工具:KEYS:343

ADAM 是一个先进的诊断和维护工具。这是一个隐藏的功能,按 shift&7 被激活,是一个建立在软件工具上的 PC 窗口。

五、 监控功能 Monitor Function (key:31)

Status=1	Input=2
Output=3	Comnd=4

1. 状态显示 Status Display(key:311)

1. 1 第一行显示 DCSS 的状态, 第二行显示门的位置。例:

mmmm	cccc	ssss
900 mm		

mmmm= DCSS 的模式

SERVIE=DCSS 在服务方式 (TCI 有效), SETUP 和 TEST 命令允许。门在服务器状态。

WORKING=DCSS 在正常模式 (TCI 与 EDS 无效), 系统在受命状态, 所有的功能都在激活状态。

NOTSTOP=门失能, 使 TES 有效。

cccc=DCSS 的运行状态

RDY=门的位置正常, 执行正常的曲线。

SHD=门停止和失能, 因为有严重的故障或者是关了电源后。

RRM=位置错误以后准备恢复路线 (执行反向曲线)。

INI =门位置不正常, 执行最低初始曲线。

DED=门失能

RED=当系统没有安装好, 则还原位置状态, 只执行最低初始曲线。

LCK=因为有严重故障 DCSS 自锁, 且系统失能, 要求关掉电源 5 秒后重新启动 (或者用隐藏的 "shift&5"键)。

ssss=门动状态

< > = 正在开门

>< = 正在关门

[] = 门已开到位

[] = 门已关到位

[?] = 门可能开到位 (位置无效)

[]? = 门可能关到位 (位置无效)

>< = 门正要停止

| = 门已停止

--- = 断电后的状态

??? = 门的状态是未知的,例如编码器损坏了。

1.2 第二行显示门的位置。

门的位置是由编码器的脉冲来描述的, 当门完全关闭, 它的显示为 "0mm"。

2. 输入状态显示(key:312)

Status display
111 222 333
<GO ON>
Status display
(444) 555

数字表示离散输入，小写字母表示此状态为“OFF”，大写字母表示此状态为“ON”

第一行显示：

111 RS 板上的 ST1 控制线 1

222 RS 板上的 ST2 控制线 2

333 RS 板上的 ST3 控制线 3

第二行显示：

(444) 编码器要求 3 线制 (ST1-ST3)

555 REV 反转信号 (EDP OR LRD)

3. 输出状态显示 (keys:314)

Status display
111 222 >

数字表示离散输出，小写字母表示为“OFF”状态，大写字母表示为“ON”状态

111 DOL(开门限位)

222 DOS (开门信号)

六. 检测功能 TEST FUNCTION (keys:32)

Event=1	Maint=2
Part=3	>
<GOON/GOBACK>	
IntrfChk=4	
SysCfg=5	>

1. 故障菜单显示 (keys:321)

这儿有 3 种不同的形式来储存故障记录

Actual=1	EvLog=2
History=3	Del=9

1.1 实际显示 Actual display(keys:3211)

实际显示最后发生的 16 个事件，从最老的事件开始，包括时间标志，这些事件不会永久的保存，断电后它将消失。如果按 “shift3” 更多的信息将被显示。

例如：

126 Open Timeout
0001 0000:43:12

<shift 3>

微信号: dianqi007.com

126	<
OPN	000000836

通用式为:

abb event	name
cccc	ddd:hh:mm

<shift 3>

abb	ssss***
uuu	XXXXXXXXXX

abb=事件的代码, 由事件级别和事件个数来组成。

事件级别为

I=只是信息: 正常操作的结果。

W=警告: 只有维护目的。

E=错误: 严重事件。

cccc = 发生事件合计

ddd:hh:mm=最后发生事件的时间, 其形式 日: 时: 分

ssss =门运行状态

uuu =DCSS 动作状态

XXXXXXXXXX=事件发生时实际的位置

按〈GOON〉或〈GO BACK〉可看到所有的事件。

注意: 这实际的事件不被永久的储存, 他们在主电源断电后将消失。

1.2 事件记录显示 EvLog display(keys:3212)

abb event	name
cccc	ddddddd

第一行显示事件代码和事件名称, 第二行显示最后一次事件过去的时间。〈GO ON〉或〈GO BACK〉可搜索事件。

1.3 历史事件的显示 History display(keys:3213)

在这个历史事件菜单中, 按事件出现的先后顺序列出来。

Time=1 First=2
Last=3

1.3.1 时间: (keys:32131)

这是一个系统时间和实际事件时间记录, 其形式为 时: 分: 秒

System Time=1
10043h12m36

1.3.2 第一个时间: First:(keys:32132)

1.3.3 最后一个时间: Last:(keys:32133)

1.4 删除显示 Del display(keys:3219)

用这个功能可以删除事件记录, 注意 TCI 开关有效, 请谨慎使用。

微信号: dianli997.com

2. 维护记录:Maintenance(keys:322)

这是一个 DCSS 动作累积的时间，能够进行长期的管理。其形式为：时：分：秒 天 年。
用<GOON/GOBACK>所有的门运动将完全显示。

3. 零件号显示:Partnumber(keys:323)

GAA30328AAA (date/number)

显示软件型号和版本日期

4. 接口检查 Interface Check(keys:324)

这个功能是为了检查离散 3-wire 信号输入。

C heck Interface?
<1>YES NO<0>



按<1>进行检查,如果正确显示如下信息

Interface OK!
<ENTER>

如果检查失败，重试 3 次，3 次以后 DCSS 进入自锁状态。

5. 系统配置:System Configuration(keys:325)

可以用“SETUP”改变系统参数。

Motor:	DO2000
Encoder:	DO2000

<GOON/GOBACK>

Door:	TLD
900	mm

Motor: DO2000/HSDS

Encoder: DO2000/HSDS

Doortype: TLD/CO

Doorwidth: inxxx[mm]

微信号: dianji007.com

七、参数设置

1. 范围参数(表一) KEY: 3331

名称	范围	单位	默认值	描述
OpenRunTime	2500-5000	ms	3000	开门运行时间
StartOpenDist	1-150	mm	50	开始开门距离
StartOpenSpeed	2-10	Hz	6	开始开门速度
OpenCrpDist	1-150	mm	20	开门爬行距离
OpenCrpSpeed	2-15	Hz	4	开门爬行速度
ClsRunTime	2500-5000	ms	3000	关门运行时间
StartClsDist	1-150	mm	20	开始关门距离
StartClsSpeed	2-10	Hz	6	开始关门速度
ClsCrpDist	1-150	mm	50	关门爬行距离
ClsCrpSpeed	2-15	Hz	3	关门爬行速度
Ix:OpenRunTime	5000-12000	ms	*6000	初始化的开门速度
Ix:CloseRunTime	5000-12000	ms	*6000	初始化的关门速度
NdgClsRunTime	5000-12000	ms	*6000	点动关门运行时间
ClosIdleTorque	10-200	N	50	关门空转力矩
OpenIdleTorque	10-200	N	60	开门空转力矩

*依据门的宽度设置

2. 工程参数: KEY: 3341

2.1 曲线参数(表二)

名称	范围	单位	默认值	描述
OpenAccelTime	15-50	%	35	开门加速时间
OpenDecelTime	15-50	%	35	开门减速时间
ClsAccelTime	15-50	%	35	关门加速时间
ClsDecelTime	15-50	%	35	关门减速时间
OpenIdleTorque	0-150	%	107	开门初始转矩
OpenCreepTorque	0-150	%	107	开门爬行转矩
ClsCreepTorque	0-150	%	107	关门爬行转矩

微信号: 1007.com

CloseTorque	0-150	%	85	关门转矩
HaltTorque	0-150	%	40	停止转矩
NudgingTorque	0-150	%	107	点动转矩
IniTorque	0-150	%	107	初始转矩

2.3 其它参数（表四）：KEY：3344

名称	范围	单位	默认值	描述
maxMotorCurrent	800-5000	mA	3000	马达最大电流
PassProtLimit	0-100	%	4	乘客保护范围
StopDistance	30-150	mm	80	停止距离
EndPosRange	10-100	mm	20	到位位置范围
GSM Position	50-500	mm	150	GSM 位置
Lock Distance	0-200	mm	*50	门锁距离
Lock Speed	0-10	Hz	3	门锁速度
Open Lock Speed	0-10	Hz	5	开门门锁速度
Close Lock Speed	0-10	Hz		关门门锁速度

*自学习后自动设置

微信号: niti007.com